STRINGED INSTRUMENT TYPE PLAYING DEVICE AND ELECTRONIC MUSICAL INSTRUMENT

Patent number:

JP10078778

Publication date:

1998-03-24

Inventor:

KUWABARA SHIGEHISA

Applicant:

YAMAHA CORP

Classification:

- international:

G10H1/32; G10H1/00

- european:

Application number:

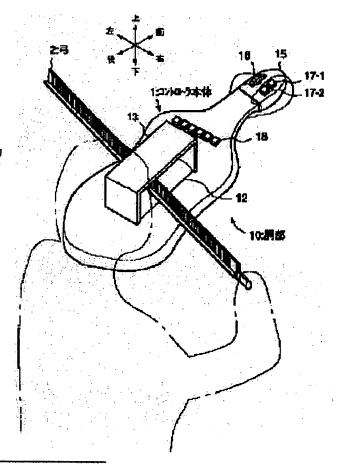
JP19960235088 19960905

Priority number(s):

Abstract of JP10078778

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a stringed instrument type playing device which enhances the degrees of freedom in operation by adopting simple constitution for a bow and is capable of detecting various playing forms of this bow and reflecting the same at musical tone signals.

SOLUTION: A body part 10 is provided with a semicircular-shaped part 12 to be slid and a player plays the instrument like a stringed instrument by sliding a bow-shaped operating element 2 with this part 12 to be slid. The operation speeds and various operation angles of the bow-shaped operating element 2 at the time of this playing are detected by a photosensor array set at a sensor frame 13. Discrete parameter are formed in accordance with the results of such detection. Further, a pressure sensor disposed at the part to be slid detects the operating pressure (bow pressure). A controller forms pressure parameter in accordance with therewith. As a result, the extremely diversified playing forms are detected with the simple constitution.



Data supplied from the esp@cenet database - Worldwide

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平10-78778

(43)公開日 平成10年(1998) 3 月24日

(51) Int.Cl. ⁶		識別記号	庁内整理番号	FΙ			技術表示箇所
G10H	1/32			G10H	1/32	Z	
	1/00				1/00	Α	

審査請求 未請求 請求項の数3 OL (全 19 頁)

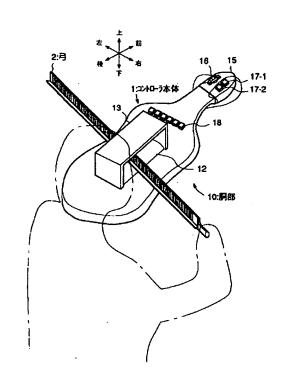
(21)出願番号	特願平8-235088	(71) 出願人 000004075				
(00) (III#I II	W-P o M (1999) o H = H	ヤマハ株式会社				
(22)出顧日	平成8年(1996)9月5日	静岡県浜松市中沢町10番1号				
		(72)発明者 桑原 茂寿				
		静岡県浜松市中沢町10番1号	静岡県浜松市中沢町10番1号 ヤマハ株式			
		会社内	会社内			
		(74)代理人 弁理士 小森 久夫				
		·				

(54) 【発明の名称】 弦楽器型演奏装置および電子楽器

(57)【要約】

【課題】弓を簡略な構成にして操作の自由度を高め、且つ、この弓の様々な演奏態様を検出して楽音信号に反映することができる弦楽器型演奏装置を提供することを目的とする。

【解決手段】胴部2にカマボコ状の被摺動部12を設けて、この被摺動部12に弓型操作子2を摺動させて弦楽器のように演奏する。この演奏時の弓型操作子2の操作速度や種々の操作角度をセンサ枠13にセットされたx1軸,x2軸,y1軸,y2軸のフォトセンサ列が検出する。これに基づいて個別のバラメータを生成する。さらに、被摺動部に設けられた圧力センサが操作圧力(弓圧)を検出する。コントローラは、これに基づいて圧力バラメータを生成する。これにより、簡略な構成で極めて多様な演奏態様を検出することができる。



1

【特許請求の範囲】

【請求項1】 被摺動部を有する楽器本体と該被摺動部 において軸方向に往復運動するように摺動操作される棒 状演奏操作子とからなる弦楽器型演奏装置において、 前記棒状演奏操作子に、上記軸方向にスリット状の透過

部と遮光部とを交互に列状に配置したスリット列を形成

前記楽器本体に、前記被摺動部において前記スリット列 を用いて前記演奏操作子の操作態様を検出する操作態様 検出手段を設けたことを特徴とする弦楽器型演奏装置。 【請求項2】 被摺動部を有する楽器本体と該被摺動部 において軸方向に往復運動するように摺動操作される棒 状演奏操作子とからなる弦楽器型演奏装置において、 前記楽器本体に、前記棒状演奏操作子の前記被摺動部に 対する上下の傾きを検出する移弦検出手段を設けたこと を特徴とする弦楽器型演奏装置。

【請求項3】 請求項1または請求項2に記載の弦楽器 型演奏装置と、音髙データ列からなるシーケンスデータ を記憶するシーケンスデータ記憶手段と、進行操作子 と、楽音信号形成手段と、を備え、

前記弦楽器型演奏装置の検出内容を前記楽音信号形成手 段に供給して楽音を制御するとともに、前記進行操作子 が操作される毎に前記シーケンスデータを前記楽音信号 形成手段に入力して音高を制御するようにしたことを特 徴とする電子楽器。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】との発明は、弦楽器を演奏す るような演奏操作を行うととによって楽音を制御するバ ラメータを生成する弦楽器型演奏装置およびこの弦楽器 30 型演奏装置を用いた電子楽器に関する。

[0002]

【従来の技術】弦楽器のような演奏操作をすることによ って楽音の発音や音量・音色などを制御する弦楽器型コ ントローラは特開平3-48891号公報に示すものを はじめ従来より種々提案されている。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】しかし、これらの弦楽 器型コントローラは、弓側に電気回路などの複雑な構成 部を内蔵するものであったため、楽器本体と弓とを接続 40 する必要があるうえ重くなり演奏操作の自由度が低かっ た。また、検出できる操作内容が操作速度など数種のも のに限定されていため、演奏者の演奏操作を十分に楽音 に反映することができない欠点があった。

【0004】この発明は、弓を簡略な構成にして操作の 自由度を高め、且つ、この弓の様々な演奏態様を検出し て楽音信号に反映することができる弦楽器型演奏装置お よび電子楽器を提供することを目的とする。

[0005]

明は、被摺動部を有する楽器本体と該被摺動部において 軸方向に往復運動するように摺動操作される棒状演奏操 作子とからなる弦楽器型演奏装置において、前記棒状演 奏操作子に上記軸方向にスリット状の透過部と遮光部と を交互に列状に配置したスリット列を形成し、前記楽器 本体に前記被摺動部において前記スリット列を用いて前 記演奏操作子の操作態様を検出する操作態様検出手段を 設けたととを特徴とする。

【0006】との出願の請求項2の発明は、被摺動部を 有する楽器本体と該被摺動部において軸方向に往復運動 するように摺動操作される棒状演奏操作子とからなる弦 楽器型演奏装置において、前記楽器本体に前記棒状演奏 操作子の前記被摺動部に対する上下の傾きを検出する移 弦検出手段を設けたことを特徴とする。

【0007】との出願の請求項3の発明は、請求項1ま たは請求項2に記載の弦楽器型演奏装置と、音高データ 列からなるシーケンスデータを記憶するシーケンスデー タ記憶手段と、進行操作子と、楽音信号形成手段とを備 え、前記弦楽器型演奏装置の検出内容を前記楽音信号形 成手段に供給して楽音を制御するとともに、前記進行模 作子が操作される毎に前記シーケンスデータを前記楽音 信号形成手段に入力して音髙を制御するようにしたこと を特徴とする。

【0008】≪作用≫請求項1の発明では、棒状演奏操 作子はスリット列を有するのみで、電気回路などの複雑 な構成部分を有しない。楽器本体はこの棒状演奏操作子 を摺動させる被摺動部においてこのスリット列を検出 し、これに基づいて前記棒状演奏操作子の操作態様を検 出する。このように棒状演奏操作子と楽器本体とを接続 しないで棒状演奏操作子の操作が可能であるため、操作 の自由度が高くなり、また、複雑な構成部が不要になる ため重量も軽くなって操作し易くなる。

【0009】なお、スリットは、不透明の棒状演奏操作 子に孔を開けて形成してもよく、棒状演奏操作子を透明 樹脂で形成しスリット以外の部分を不透明に塗装、印刷 若しくはホットスタンプ等をすることによってスリット 列を形成するようにしてもよい。また、棒状演奏操作子 全体を透明樹脂で成形した場合には、スリットを上端か ら下端まで形成して操作子全体を縞模様にしてもよい。 【0010】請求項2の発明では、棒状演奏操作子の楽 器本体に対する上下方向の傾きを検出する。この傾きは バイオリンなどの自然楽器においては、移弦操作に対応 したものであり、この傾きに応じて選択された弦を決定 することにより、その弦の太さにあった音色の楽音を発 生することができ、自然楽器をよりよくシミュレートし て多彩な楽音制御をすることができる。

【0011】請求項3の発明では、シーケンスデータ記 憶手段に音髙データ列からなるシーケンスデータを記憶 しておき、進行操作子の操作に応じてとのシーケンスデ 【課題を解決するための手段】との出願の請求項1の発 50 ータを順に読み出して楽音信号形成手段に供給する。進

行操作子は例えばボタンスイッチなどのような簡略なものでよい。これにより、簡略な操作で曲を進行させることができ、初心者に困難な音高指定が不要になる。また、上記請求項の弦楽器型演奏操作子の検出内容を楽音信号形成手段に供給して楽音を制御する。これにより、多くの演奏態様に基づく情報が楽音信号形成手段に供給され、多彩な楽音制御が可能になる。このように、この電子楽器は簡略な操作で表現力豊かな演奏が可能になる。

【0012】また、下記の発明の実施の形態には上記請 10 求項を具体化した以下のような発明も記載している。 【0013】(1) 前記操作態様検出手段が、前記被摺動部の近傍に設けられたフォトセンサ列 x l - i, x 2 - i, y l - i, y 2 - i を含むことを特徴とする請求項1 に記載の弦楽器型演奏装置。フォトセンサを設けたことにより、棒状演奏操作子(弓型操作子2)に非接触、且つ、立体的な検出が可能になり、種々の演奏操作の態様を検出することができる。

【0014】(2) 前記操作態様検出手段は、棒状演奏操作子2のスリット列32の各スリット32aが通過す 20 る時間的間隔により前記棒状演奏操作子の前記往復運動の速度(パラメータ3)を検出する手段(s45~s53)である請求項1に記載の弦楽器型演奏装置。このようにスリットが通過する時間的間隔で棒状演奏操作子2の操作速度を検出するようにしたことにより、非接触で棒状演奏操作子2の操作速度を使出することができる。

【0015】(3) 前記操作態様検出手段は、特定方向 (y 軸方向) から見た前記棒状演奏操作子2のスリット の高さ (パラメータ6) を検出する手段 (s 55~s6 30 3) である請求項1 に記載の弦楽器型演奏装置。このようにスリットの高さを検出することにより、棒状演奏操作子2をバイオリンの弓のように寝かせて演奏する操作を検出することができ、これに応じた楽音の制御が可能になる。

【0016】(4) 前記棒状演奏操作子2に、スリットの高さLsを変更するスリット高可変手段(シャッタ34など)を設けたことを特徴とする前記(3)に記載の弦楽器型演奏装置。このように棒状演奏操作子2にスリット高可変手段を設けることにより、弓を寝かしてひくと40いう自然楽器の演奏手法をできない演奏者であってもスリットの高さを変えて楽音を制御することができる。【0017】(5) 前記操作態様検出手段は、前記棒状演奏操作子2の前記被摺動部12上の前後の通過位置(パラメータ1)を検出する手段(s41~s43)である請求項1に記載の弦楽器型演奏装置。被摺動部12の前後方向の位置は、自然楽器においては駒からの距離に対応し、弓と駒との距離は音色や音量に影響を与えるため、パラメータ1を用いることによりこれをシミュレートすることができる。50

【0018】(6) 前記操作態様検出手段は、前記棒状演奏操作子2の前記被摺動部に対する前後方向に対する傾き(パラメータ2)を検出する手段(s41,s42,s44)である請求項1に記載の弦楽器型演奏装置。自然楽器において、弓の前後方向の傾きが発音される楽音に及ぼす影響は知られていないが、このパラメータ2を用いることにより電子楽器独自の楽音制御をすることができる。

【0019】(7) 前記被摺動部12に、前記棒状演奏操作子2の摺動時の圧力を検出する圧力センサ19を設けたことを特徴とする請求項1に記載の弦楽器型演奏装置。

【0020】 これにより、いわゆる弓圧を検出することができ、前記スリット列による操作態様の検出に加えて様々な操作態様を検出することができる。

[0021]

【発明の実施の形態】図1、図2はこの発明の実施形態 であるバイオリン等の擦弦楽器を模した弦楽器型コント ローラの外観図である。図1は該弦楽器型コントローラ の平面図を示し、図2はその演奏形態を示す斜視図であ る。との弦楽器型コントローラは、コントローラ本体1 と弓型操作子2とからなっている。コントローラ本体1 はバイオリンやチェロなどの弦楽器本体と類似の形状を しており、胴部10およびネック部11からなってい る。また、弓型操作子2は弦楽器の弓に類似した形状を しており、演奏者は、この弓型操作子2をコントローラ 本体1の被摺動部12上に摺動させるととによって演奏 操作を行う。図2に示すようにコントローラ本体1をバ イオリンのように肩で支持している場合、右手で弓型操 作子2のグリップ部33(図2,図7参照)を持ちコン トローラ本体1の被摺動部12に摺動させる。この弓型 操作子2を摺動させる速度や角度、被摺動部12に加え る圧力などにより、コントローラ本体 1 は種々のパラメ ータを生成・出力する。また、この弦楽器型コントロー ラを演奏操作部とする電子楽器を構成する場合には、コ ントローラ本体1に音源およびアンプ・スピーカからな るサウンドシステムを内蔵し、あるいは、音源、サウン ドシステムを別体としてコントローラ本体1にこれらを 接続する。いずれの形態をとっても楽器種類選択スイッ チ18 (181~188) を操作することにより、該電 子楽器の音色や演奏態様を選択することができる。

【0022】例えば、スイッチ181を押圧操作すると「バイオリン」が選択され、スイッチ188を押圧操作すると「ヴィオラダガンバ」が選択されるなどである。この楽器種類選択スイッチ18の操作により、音色も演奏形態(態様)も当該楽器のものが選択される。すなわち、楽器選択スイッチ18のいずれかを押圧操作すると、図12に示す楽器種類選択テーブルから対応するエリアが選択される。この楽器種類選択テーブルには選択50可能な各楽器毎の楽器名、音色データ、バラメータ変換

テーブル、操作角度テーブルなどが記憶されている。弓 型操作子2の演奏形態は、操作角度テーブルによって規 定され、バイオリンが選択されているときの被摺動部1 2に対する操作子2の圧接角(後述の上下方向角)につ いては、図12および図13(A)に示すように操作可 能な全範囲の角度8を4等分して、各角度範囲に演奏弦 を割り当てる。また、ヴィオラダガンバが選択されてい るときには、図12および図13 (B) に示すように操 作可能な全範囲の角度 8 を 6 等分して、各角度範囲に演 奏弦を割り当てる。この操作角度テーブルに基づいて演 10 奏弦を決定することにより、その弦に応じた音色になる ように楽音を制御することができる。また、割り出され た演奏弦に応じて音色を制御する方式に代えて、シーケ ンサから読み出される現在の音高に対応した弦を演奏し ていればその音高音(正規音)を、それより高い弦を演 奏した(所定上下角範囲を上側に超えた)場合は3度若 しくは5度上の楽音を発生し、対応弦より低い弦を演奏 した場合は3度若しくは5度下の音を発生するようにし てもよい。あるいは、対応弦よりも1弦だけ上側または 下側にずれた場合は3度、2弦ずれた場合は5度楽音を 20 シフトするようにしてもよい。

【0023】上記操作子2の操作とともにシーケンスボ タン17を操作することによってキーオンシーケンスプ レイをすることができる。ことで、キーオンシーケンス プレイとは演奏する曲の楽音データのうち音高データの みを記憶しておき、演奏者が上記シーケンスボタン17 で発音を指示する毎に前記音高データを先頭から順に読 み出してその音高の楽音を発音する方式の自動演奏をい

【0024】図1、図2を参照したコントローラ本体1 の説明において、前後上下左右の方向は図2の矢印の方 向を指すものとする。胴部10の上面中央には、左右方 向に開口するアーチ状のセンサ枠13が取り付けられて おり、このセンサ枠13内部の胴部10表面には被摺動 部12が設けられている。被摺動部12は、演奏者が弦 楽器の演奏(運弓) に類似した動作で前記弓型操作子2 を摺動させる部分であり、図5に示すようにカマボコ型 の形状になっている。とのカマボコ型の形状は弦楽器の 駒および駒に張られた弦の形状を模倣したもので、前記 弓型操作子2の上下方向の角度を変えることによってと 40 の被摺動部12に当接する位置が変化し、弦楽器の移弦 と同様の操作感を出すことができる。この移弦操作は後 述のフォトセンサ列によって検出される。また、被摺動 部12は圧力センサ14を内蔵しており、弓型操作子2 の摺動時の圧力(いわゆる弓圧)を検出することができ

【0025】ネック部11は弦楽器のネック(棹)に相 当する部分で前記胴部 10から前方に真っ直ぐ設けられ た長尺状の部分である。このネック部11の先端部に左

ン演奏の姿勢で演奏する場合、演奏者は左手で左手操作 部15を下方から把持することによってコントローラ本 体1を支持する。左手で左手操作部15を下方から把持 すると、左手の各指は左手操作部の上面に回り込むが、 とのうち親指の指先が回り込む位置にモジュレーション ホイール16が設けられ、人指し指および中指の先端が 回り込む位置にシーケンスボタン17-1.17-2が 設けられている。 モジュレーションホイール 1 6 は、 図 1 に示すように楽器の前後方向に外向きに傾かせて回動 自在に軸支されており、演奏者は左手の親指を前後に動 かすことによってこのモジュレーションホイール16を 操作する。モジュレーションホイール16は可変抵抗器 で構成されており、この操作によってその抵抗値が変化 する。シーケンスボタン17-1、17-2はいわゆる キーオンシーケンスプレイ時にシーケンスを進行させる ためにオンするボタンスイッチであり、人指し指と中指 でシーケンスボタン17-1、17-2を交互にオンす るが、いずれか片方のみでも歩進する。

【0026】また、胴部10とネック部11との間に楽 器種類選択スイッチ群18が設けられている。楽器種類 とは、たとえば、バイオリン、ビオラなど胴部10の最 後部を顎に挟み左手で支持して演奏する4弦の楽器、チ ェロなどのようにコントローラ本体 1を立てて演奏する 4弦の楽器、ビオラ・ダ・ガンバのようにコントローラ 本体1を立てて演奏する6弦の楽器などがあり、楽器種 類選択スイッチ群18の1つをオンすることによって上 記楽器種類のうちいずれかの選択信号が出力される。な お、チェロやビオラ・ダ・ガンバのようにコントローラ 本体1を立てて演奏するスタイルでは、このコントロー ラ本体1の前後方向を後ろを下にして上下に立てて胴部 10の後端部を両足の膝の付近で挟み、楽器の右側から 左手操作部15を把持して演奏するが、このとき左手の 指はコントローラ本体1の左側側面に回り込むことにな る。したがって、図1,2に示す形状ではモジュレーシ ョンホイール16およびシーケンスボタン17を操作す ることが困難であるため、左手操作部15のネック部1 1に対する取付部分15aを回動自在にしておき、操作 しやすい方向に左手操作部15を回すことができるよう にしておけばよい。また、チェロタイプで演奏する場合 には図2に示すバイオリンタイプの演奏形態とは逆にコ ントローラ本体1の左側から弓型操作子2が被摺動部1 2に挿入される。

【0027】図3~図6は被摺動部12およびセンサ枠 13に設けられているフォトセンサ群の構成を示す図で ある。フォトセンサ群は、図3に示すように x 1 軸, x 2軸, y1軸, y2軸の4軸のフォトセンサ列x1-1 $\sim n$, $x 2 - 1 \sim n$, $y 1 - 1 \sim m$, $y 2 - 1 \sim m$ で構 成されている。センサ枠13内に弓型操作子2が挿入さ れると図4に示すように上記フォトセンサ列の光の一部 手操作部15が設けられている。図2のようにバイオリ 50 が遮断され、これにより弓型操作子2の操作状態が検出

される。

【0028】図3(A)および図5において、x1軸フ ォトセンサ列x1-1~nは、センサ枠13上面の右端 に沿って前後に設けられたn個の発光素子列26と、被 摺動部12の右側に沿って前後に設けられたn個の受光 素子列27からなっている。それぞれの発光部と受光部 は1対1で対応するよう、発光部において、レンズ等に よって平行光線発光処理が施されている。との平行光線 発光処理は、後述の発光素子列28および帯状発光部2 0-1.20-2においても同様に施される。

【0029】被摺動部12を摺動させるために弓型操作 子2がセンサ枠13内に挿入されると、図4に示すよう に弓型操作子2が挿入された位置にあるフォトセンサの 光が遮られる。したがって、どのフォトセンサがオフ (光が遮られている)かを検出することにより、弓型操 作子2が被摺動部12の右側において、前後方向のどの 位置にあるかを検出することができる。

【0030】また、x2軸フォトセンサ列x2-1~n は、センサ枠13上面の左端に沿って前後に設けられた n個の発光素子列28と、被摺動部12の左側に沿って 20 前後に設けられたn個の受光素子列29からなってお り、x 1 軸フォトセンサ列と同様に発光部と受光部は1 対1で対応している。どのフォトセンサがオフしている かを検出することにより、弓型操作子2が被摺動部12 の左側において、前後方向のどの位置にあるかを検出す ることができる。

【0031】x軸のフォトセンサ列は弓型操作子2が被 摺動部12において前後方向のどの位置にあるかを割り 出すためのセンサであるが、この弦楽器型コントローラ を検出すれば十分であるため、図4に示すようにある程 度粗い間隔でフォトセンサを配置してある。

【0032】図3(B)および図6において、y1軸フ ォトセンサ列y1-1~mは、センサ枠13右側の一方 の側面に沿って上下に設けられた帯状の発光部20-1 と、他方の側面に沿って上下に設けられたm個の受光部 列23-1からなっている。また、y2軸フォトセンサ 列y2-1~mは、上記y1軸フォトセンサ列y1-1 ~mと同様に、センサ枠13左側の一方の側面に沿って 上下に設けられた帯状の発光部20-2と、他方の側面 40 形操作子2を被摺動部12上で長尺方向に動かしたと に沿って上下に設けられたm個の受光部列23-2から なっている。

【0033】ととで、y軸のフォトセンサ列は、弓形操 作子2のスリット幅の検出や上下方向の傾きを検出する 必要があるため、x軸よりも密にフォトセンサを配列す る必要がある。このため、図6に示すように、発光部2 0は、複数のLED21の前面に光ファイバを束ねたレ ンズ22を設けて受光部列23へ向けて帯状の平行光線 を出すように構成されており、受光部列23の各受光部 は約1ミリ間隔でセンサ枠13に埋め込まれた光ファイ 50 操作によりこの弦楽器型コントローラ(コントローラ本

バ24と胴部10の内部で各光ファイバ24と接続され る受光素子(フォトダイオード)25で構成されてい る。なお、受光部列23はCCDやフォトダイオードア レイで構成してもよい。

【0034】上記構成において、どの受光素子がオフ (光が遮られている) かを検出することにより、弓型操 作子2が被摺動部12の右側および左側において、上下 方向のどの位置(範囲)にあるかおよびスリットの有無 などを検出することができる。

10 【0035】図7は前記弓型操作子2の構成を示す図で ある。同図(A)は基本的な構造を示す図である。弓型 操作子2は約60cmの長尺状の操作子であり、縦部3 Oおよび底面部31からなり、ほぼ逆T字形の断面形状 を有している。この弓型操作子2の説明において前後左 右の方向は同図(A)に示す矢印の方向を指すものとす る。弓型操作子2の根元には演奏者が右手でこの操作子 を支持するグッリプ部33が形成されている。演奏者は 弦楽器の弓を持つときと同じようにこのグリップ部33 を右手の5本の指で把持する。すなわち、バイオリン、 ビオラ等は指先が操作子2の後端に向くように、ヴィオ ラダガンバは指先がその先端に向くようにグリップ部3 3を把持する。したがって、前者の場合は、グリップ部 33の下側に設けた凹部 f 1 に右親指が嵌合し、凹部 f 2 に右人指指が嵌合する。また、後者の場合は、右薬指 が凹部 f 1 に、右親指が凹部 f 2 に嵌合する。縦部30 には上下方向のスリット32aをこのスリット32aと 同じ幅のスペーサ32bを挟んで前後方向に配列したス リット列32が形成されている。とのスリット列32は 縦部30の先端部から後端部まで全域にわたって形成さ では弓型操作子2の前後方向(x軸方向)の位置は概略 30 れている。この実施形態では、縦部30を不透明樹脂で 形成し、スリット32aを穿設して形成しているが、縦 部30または弓型操作子2全体を透明樹脂で形成し、ス リット32a以外の部分を不透明に塗装することによっ てスリット列32を形成するようにしてもよい。また、 弓型操作子2全体を透明樹脂で成形した場合には、スリ ット32aを縦部30の上端から底面部31の下端まで 形成し、弓形操作子2全体を縞模様にしてもよい。いず れにしても、とのようにスリット状の透過部と遮光部と を交互に列状に配置したスリット列を形成して、この弓 き、y軸のフォトセンサの位置をスリット32aとスペ ーサ32bが交互に通過するようにすればよい。底面部 31の底面は図示のように左右方向に楕円状に形成され ており、この弓状操作子2を被摺動部12において左右 方向に傾けやすいようになっている。また、底面部31 の底面にはフェルトなどの摩擦部材が貼付されており、

【0036】ととで、図9を参照して、弓型操作子2の

擦係数で摩擦しながら摺動するようになっている。

前記コントローラ本体1の被摺動部12とある程度の摩

10

体) 1 が生成・出力するパラメータを説明する。被摺動 部12において弓型操作子2を長尺方向に往復運動する と、スリット32aとスペーサ32bがy軸の所定のフ ォトセンサys を通過する時間的間隔により該往復運動 の速度が検出される。この速度に基づいてパラメータ3 が生成される。そしてとの往復運動の前後 (x軸)の位 置をx1軸フォトセンサ列x1-1~nおよびx2軸フ ォトセンサ列x2-1~nが検出する。この検出内容に 基づいてパラメータ1およびパラメータ2が生成され る。パラメータ1は弓型操作子2の前後の平均位置であ り、パラメータ2は弓型操作子2の前後の傾き(x1軸 上の位置とx2軸上の位置の差)である。上記所定のフ ォトセンサys としては、基本的には図3(B)に示す ようにyl軸フォトセンサ列の中央付近のフォトセンサ (例えば、センサy1-m/2)を用いればよいが、弓 型操作子2の上下方向の角度によってはスリットがこの フォトセンサを通過しない場合があるため、そのような 場合には臨時にその弓型操作子2の通過角度に対応した フォトセンサに切り換えるようにすればよい。また、コ ントローラ1をチェロのように立てて演奏する場合に は、弓型操作子2が左側から被摺動部12に挿入される ため、所定のフォトセンサットはソ2軸のフォトセンサ 列から選択する。コントローラ1をどのような姿勢で演 奏するかは、楽器種類選択スイッチ18によって選択さ れる楽器の種類によって決定される。

【0037】さらに、該往復運動の上下(y軸)の位置 をy1軸フォトセンサ列y1-1~mおよびy2軸フォ トセンサ列y2-1~mが検出する。この検出内容に基 づいてパラメータ4, パラメータ5およびパラメータ6 が生成される。パラメータ4は弓型操作子2の上下の傾 30 き(y1 軸上の位置とy2 軸上の位置の差)である。パ ラメータ5はy軸(実施形態ではy1軸)に投影される 弓型操作子2の高さ(y1軸上の上端位置と下端位置の 差)である。パラメータ6はy軸に投影されるスリット 32の高さである。

【0038】弓型操作子2を往復運動させながら、その 往復の速度を変化させることによってパラメータ3が変 化する。往復させる位置をコントローラ本体 1 の前後方 向に移動させることによってパラメータ1が変化し、前 後方向に傾けることによってパラメータ2が変化する。 また、弓形操作子2をコントローラ本体1の上下方向に 傾けることによってパラメータ5が変化し、弓型操作子 2をコントローラ本体1の前後方向に(弓型操作子2の 長尺軸を中心に)傾けるとパラメータ4およびパラメー タ6が変化する。ととで、パラメータ5は弓型操作子2 をカマボコ型の被摺動部12に沿って上下の傾きを変化 させる演奏操作によって生成されるパラメータであり、 自然弦楽器の移弦操作に対応するバラメータである。

【0039】上記の操作方法では、弓型操作子2をコン

寝かせると)、図8(C)のようにy軸に投影される操 作子自体の高さおよびスリット32の高さが一緒に変化 して (短くなって) パラメータ4 およびパラメータ6が 比例的に変化するが、図7(B), (C)のように機構 的にスリットの髙さを変化させるシャッタを設けること により、図8(A)→同図(B)のように弓型操作子2 を寝かせないでスリットの高さのみを変化させることが 可能になる。

【0040】図7(B)、(C)は上記スリット32の 上下方向の長さを機構的に変化させることができるよう にした例を示す。同図(B)において、縦部30の右側 面の先端部下端および後端部下端にはアーム35a, b が揺動自在に支持されており、このアーム35a.35 bの他端はシャッタ34の両端部に揺動自在に支持され ている。とのシャッタ34は縦部30とほぼ同じ前後長 を有し且つ約半分の高さを有する長板状をなしており、 後端部 (グリップ部33側) に指で掴む把手状のツマミ 部34aが形成されている。アーム35a, bはともに コイルバネ36a. bによって底面部31に対して直立 20 するように付勢されており、この状態でシャッタ34は 縦部30の上方に位置し、スリット列32は完全に開口 している。演奏者が弓状操作子2のグリップ部33を握 るとともに、シャッタ34のツマミ部34aの凹部f2 に親指または人指し指を掛けてこれを引くとアーム35 a, bがバネ36a, bの付勢力に反してグリップ部3 3側に揺動する。この揺動により、シャッタ34が下に 下りてきて、スリット列32を上から塞いでゆく、これ により、図8(B)に示すように弓状操作子2を寝かせ なくてもy軸のフォトセンサ列が検出するスリットの高 さが小さくなる。とのように、とのシャッタ34を用い てスリット列32の高さを変化させることにより、弓状 操作子2を寝かせなくてもスリットの高さを低くすると とができ、スリット列32の高さの変化と弓状操作子2 の高さの変化、すなわちパラメータ6とパラメータ4と を別々に変化させることができる。

【0041】また、シャッタ34側に同図(C)に示す ようなボタン式のストッパ40を設け、縦部30にこの ストッパの突起41と嵌合する凹部(または孔)42を 1または複数設ける構成にしてしてもよい。、演奏者は 40 所定の凹部42にストッパ40の突起41を嵌合させる ことにより、スリット列32の高さを所望の高さで固定 することができ、スリット列の高さの制御が容易にな り、操作技術が未熟でも自由なスリット幅で演奏すると とができる。

【0042】図10は同弦楽器型コントローラと音源な どの電子回路とを接続した電子楽器のブロック図を示し ている。前記フォトセンサ列x1-1~n、x2-1~ n, y1-1~m, y2-1~mや圧力センサ19など のセンサ群51およびモジュレーションホイール16、 トローラ本体1の前後方向に傾けると(弓型操作子2を 50 シーケンスボタン17-1,2、楽器種類選択スイッチ

18などの操作部52は制御部50に接続されている。 制御部50はマイクロコンピュータで構成されており、 プログラムや楽器種類選択テーブルなどを記憶する制御 用メモリ53を備えている。また、制御部50にはシー ケンスメモリ54が接続されている。シーケンスメモリ 54は前記シーケンスボタン17の1キープレイ操作に よって順次読み出されるシーケンスデータを記憶してい る。

【0043】図11は前記シーケンスメモリ54に記憶 ーケンスデータは音髙データ列のみで構成されている。 1キープレイがスタートするとシーケンスボタン17の オンにしたがって先頭から順に1データずつ読み出され る。通常のMIDIデータのようにデュレーションデー タとイベントデータの組み合わせにしてもよいが、1キ ープレイにおいては、音高以外の要素(発音タイミング や音量、音色など)は全て演奏者が操作するためこのよ うなデータで十分である。このようなデータにすること によって、メモリ54の記憶容量に対する曲数または曲 長データ数を多くすることができる。

【0044】図12は楽器種類選択テーブルを示す図で ある。楽器種類選択テーブルは前記楽器種類選択スイッ チ18 (181~188) の各スイッチに対応する8個 のエリアで構成されており、各エリアにはそのスイッチ で選択される楽器名、音色データ、パラメータ変換テー ブル、操作角度テーブルなどが記憶されている。音色デ ータは選択された楽器の基本的な音色を決定するデータ であり、この楽器が選択されたとき音源55に送信され

モジュレーションホイール 16の操作によって生成され たパラメータ (生パラメータ) を楽音制御パラメータに 変換するためのテーブルである。この変換は、当該選択 された楽器の演奏形態や特性を考慮して音源55やDS P56を最適に制御できるように行われる。たとえば、 特開平3-58095号公報や特開平3-48891号 公報などに開示されているいわゆる物理モデル音源の場 合には、図9のパラメータ3を弓速パラメータとし、圧 力パラメータを弓圧パラメータとし、他のパラメータを 線形回路の各部ゲインを設定するパラメータとしてその 40 P56など所定の部位にこれを供給する。 まま音源55に入力する。また、上記生パラメータをF M音源などの音源に供給する楽音制御パラメータに変換 する場合には、パラメータ1、パラメータ3、圧力パラ メータに基づいて音量制御パラメータを作成し、そして とのパラメータ1、パラメータ3、圧力パラメータを含 む全てのパラメータが音色の制御に寄与しているためこ れらのパラメータを総合的に考慮して音色制御パラメー タを生成すればよい。さらに、パラメータ2やパラメー タ6などのパラメータをビブラートなどの効果を制御す るための効果制御用バラメータとして用いてもよい。

12 【0046】また、操作角度テーブルは、弓形操作子2 の被摺動部12に対する上下方向の角度すなわち移弦操 作角度を示すパラメータ5 に基づいて演奏弦を決定する ためのテーブルである。バイオリン、チェロなどの4弦 の楽器であれば、図12および図13(A)に示すよう に弓型操作子2の操作可能な角度範囲 θ を4等分(θ / 4) して各分割された角度範囲に1~4の演奏弦を割り 当てる。また、ガンバ系などの6弦の楽器であれば、図 12および図13(B)に示すように弓型操作子2の操 た角度範囲に1~6の演奏弦を割り当てる。このテーブ ルによって割り出された演奏弦番号は、音色制御や音高 制御に用いることができる。演奏弦番号を音色制御に用 いる場合は、低音弦が演奏されている場合には高次倍音 の少なく太くてともった音、髙音弦が演奏されている場 合には高次倍音が多く細くて明るい音などに制御する。 また、演奏弦番号を音髙制御に用いる場合には、上述し たように、正規の音髙に対応する弦よりも髙音弦が演奏 された場合には3度または5度上の音を正規音に代えて 20 または正規音と並行して発音し、正規の音高に対応する 弦よりも低音弦が演奏された場合には3度または5度下 の音を正規音に代えてまたは正規音と並行して発音する ように制御する。また、音源55に複数の弦のそれぞれ に対応する発音チャンネルを予め割り当てて各発音チャ ンネルにそれぞれ異なる音色データをセットしておき、 上記テーブルで割り出された演奏弦に対応する発音チャ

【0047】図10において、制御部50は、楽器種類 選択スイッチ18が操作されたとき楽器種類選択テーブ 【0045】パラメータ変換テーブルは弓型操作子2や 30 ルから操作されたスイッチ181~188に対応するエ リアを選択設定する。弓型操作子2や操作部52に含ま れるモジュレーションホイール16、シーケンスボタン 17を用いた演奏時には、シーケンスボタン17の操作 に応じてシーケンスメモリ54からシーケンスデータを 読み出して音源55に供給するとともに、センサ群51 からの検出値入力やモジュレーションホイール16の操 作量入力に応じて生パラメータを生成し、との生パラメ ータを上記パラメータ変換テーブル,操作角度テーブル を用いて楽音制御パラメータに変化して音源55やDS

ンネルを動作させるようにしてもよい。

【0048】音源55はこれらのデータに基づいて楽音 信号を形成し、DSP56に入力する。DSP56は制 御部50から入力されたパラメータに基づいて楽音信号 に対して残響などの効果を付与しサウンドシステム57 に入力する。サウンドシステム57は入力されたディジ タルの楽音信号をアナログ信号に変換するとともにスピ ーカ58から出力可能なレベルまで増幅する。増幅され たアナログ信号はスピーカ58に出力される。

【0049】図14~図20は上記電子楽器の動作を示 50 すフローチャートである。 これらのフローチャートは、

約30ms程度の間隔で繰り返し実行されるメインルー チンによって順次呼び出されるサブルーチンとして実行 される。各フローチャートと前記シーケンスメモリ5 4. 音源55との関係を図21に示す。センサチェック 動作(図15, 16)によって、演奏装置の各種センサ の検出値をチェックする。次に、この検出値を用い、バ ラメータ生成動作(図17,図18)によって弦楽器型 演奏装置としてのパラメータ (生パラメータ) を生成す る。そして、パラメータ変換動作(図20)が、との生 パラメータを楽音制御パラメータに変換する。この変換 10 検出値を取り込む。センサ番号を示すポインタiにlを 動作は、楽器種類選択動作(図14)で選択された楽器 種類選択テーブル(図12)を用いて行われる。この楽 音制御パラメータは音源55に供給される。一方、シー ケンスボタン17の操作をシーケンス動作(図19)に よって検出し、これによってシーケンスメモリ55から 読み出された自動演奏データが音源55に供給される。 音源55はこの自動演奏メモリと楽音制御パラメータに 基づいて楽音信号を生成して出力する。

【0050】図14は楽器種類選択スイッチの操作に対 応する動作を示している。まず、s90, s91で楽器 20 種類選択スイッチ181~188のいずれかが操作され たか否かを判断する。いずれのスイッチも操作されてい ない場合には全てのジャッジ処理を右にスキップしてそ のままリターンする。いずれかのスイッチが操作された 場合には、楽器種類選択テーブル(図12)からその操 作されたスイッチに対応するエリアを選択し(s92. s 9 4)、該エリアに記憶されている音色データを音源 55に送信する(s93, s95)。

【0051】図15、図16はセンサチェック動作を示 すフローチャートである。この動作はコントローラ本体 30 1 に設けられている各種センサや操作子の検出内容を読 み取る動作である。まず、右側のx1軸(図3参照)の フォトセンサx1-1~nの検出値を取り込む。センサ 番号を示すポインタiに1をセットし(s1)、x1iの内容をチェックする(s2)。そしてとれがオンし ていた場合にはレジスタx1(i) をセットし(s3→s 4)、オフしていた場合にはレジスタx1(i)をリセッ トする(s3→s5)。iに1を加算しつつ(s7)、 との動作をポインタiがnになるまで(s6)、上記動 トセンサx2-1~nの検出値を取り込む。センサ番号 を示すポインタ i に l をセットし(s 1 1)、 x 2 - i の内容をチェックする(s 12)。そしてこれがオンし ていた場合にはレジスタx2(i) をセットし(s13→ s 1 4)、オフしていた場合にはレジスタx 2 (i) をリ セットする(s13→s15)。iに1を加算しつつ (s17)、この動作をポインタiがnになるまで(s 16)、上記動作を繰り返す。

【0052】x軸フォトセンサ列の検出値の取り込みの のちy軸フォトセンサ列の検出内容を取り込む。まず、 `50 とにより、裏声を発するような演奏効果を出すこともで

右側のy1軸のフォトセンサy1-1~mの検出値を取 り込む。センサ番号を示すポインタiにlをセットし (s21)、y1-iの内容をチェックする(s2 2)。そしてこれがオンしていた場合にはレジスタッ1 (i)をセットし(s23→s24)、オフしていた場合 にはレジスタy 1(i) をリセットする (s23→s2 5)。iに1を加算しつつ(s27)、この動作をポイ ンタiがmになるまで(s26)、上記動作を繰り返 す。次に、左側のy2軸のフォトセンサy2-1~mの セットし(s31)、y2-iの内容をチェックする (s32)。そしてとれがオンしていた場合にはレジス タy 2 (i) をセットし (s 3 3 → s 3 4) 、オフしてい た場合にはレジスタy2(i) をリセットする (s33→ s 3 5)。 i に 1 を加算しつつ (s 3 7)、 この動作を ポインタiがmになるまで(s36)、上記動作を繰り 返す。とののち、圧力センサ値を読み取り(s38)、 モジュレーションホイールの操作値(可変抵抗器の抵抗 値)を読み取る(s39)。

【0053】図17、図18はパラメータ生成動作を示 すフローチャートである。このパラメータ生成は上記セ ンサの検出値に基づいて生パラメータを生成する動作で ある。 s 4 1 ~ s 4 4 は、弓型操作子2が被摺動部12 の前後どの位置を通過しているかを検出し、これに基づ いてパラメータ1,パラメータ2を算出する動作であ る。まず、レジスタx1(i) およびx2(i) をスキャン し(s41)、オフしているセンサの番号iを検出す る。オフしているのはその位置を弓型操作子2が通過し ていることを示す。オフしているセンサが複数ある場合 には、その中央の番号を抽出する。オフしているセンサ の番号を x 1, x 2 のレジスタにセットする (s 4 2)。そして、このx1, x2の平均値をバラメータ1 とする。とれが弓型操作子2の前後の通過位置である。 そして、x1とx2との差を算出してこれをパラメータ 2とする。このパラメータ2が図9に示すように、弓型 操作子2の前後方向の傾きである。自然楽器ではこの傾 きが発音される楽音に反映されることはないが、この弦 楽器型コントローラにおいては、これもパラメータとし て記憶することにより、何らかの楽音制御に用いること 作を繰り返す。次に、左側のx2軸(図3参照)のフォ 40 ができるようにしている。たとえば、このパラメータを ボーイングチェッカ機能に利用することができる。すな わち、弓型操作子2がx軸に対して直角に操作されてい るかをこのパラメータでチェックし、ほぼ直角ならば正 規の演奏音を発生し、斜めならば正規音よりも1オクタ 一ブ高い音を発生させて注意を促す。さらに、もっと斜 めならばさらに1オクターブ高い音を発生させるように する。これにより、弓型操作子2のボーイングの角度を 音で確認することができ正しいボーイングを身につける ことができる。さらに、この機能を意識的に使用するこ

きる。

【0054】s45~s53は弓型操作子2の往復運動 の操作速度を検出する動作である。まず、フォトセンサ ys (図3 (B) 参照) がオンしているかオフしている かを判断する(s45)。フォトセンサysはy軸のフ ォトセンサのなかから選択された1つのフォトセンサで あり、図2のようにバイオリンタイプで演奏される場合 には右側の y 1 軸のフォトセンサ列のうちの中央付近の 1つが選択され、チェロタイプとして立てて演奏される 場合には左側のy2軸フォトセンサ列のうちの中央付近 10 の1つが選択される。このygのどのセンサにするか は、楽器種類選択テーブルに楽器種類毎に記憶してお き、楽器種類選択スイッチ18の操作で選択されるよう にすればよい。また、弓型操作子2を演奏操作したとき そのスリットが必ず通過する位置のフォトセンサが選択 され、弓型操作子2の傾きなどに応じてysが自動的に 切り換えられるようにしてもよい。

【0055】そしてこのy sがオンしていればスリット 32aを検出しており、オフしていればスペーサ32b は、s46以下に進む。s46ではフラグFsを判断す る。 とのフラグFSはフォトセンサッSがオンしている ときセットされるフラグである。現在ysがオンしてお りFsが1 (セット) であればずっとスペーサを検出し ているということであるため、s46の判断でこの動作 をスキップして次の動作に進む。一方、ysがオンして おりFsが0(リセット)であれば、今回のこの動作と 前回のこの動作との間に検出対象がスペーサ32bから スリット32aに移動したことを意味するため、スペー サ32bの検出時間をカウントするタイマtの値をパラ 30 メータ3として記憶し(s47)、このタイマtをリセ ット (再スタート) する (s48)。 そして、Fsをセ ットして(s49)、次の動作に進む。

【0056】現在ysがオフしている場合にはs45か らs 50 に進む。ことでF s が 0 (リセット) であれば ずっとスペーサ32bを検出しているということを意味 するため、 s 5 1 ~ s 5 3 の動作をスキップして次の動 作に進む(s50)。一方、ysがオフしておりFsが セットしていれば、今回のこの動作と前回のこの動作と の間に検出対象がスリット32aからスペーサ32bに 40 移動したことを意味するため、スリット32aの検出時 間をカウントしていたタイマtの値をパラメータ3とし て記憶し(s51)、このタイマtをリセットする(s 52)。そして、Fsをリセットして(s53)、次の 動作に進む。

【0057】なお、センサ枠13内に弓型操作子2が挿 入されていないときは、タイマtはカウントし続ける が、タイマtのカウント値が所定値よりも大きいときは 弓型操作子2の操作無しとしてこのカウント値を採用し ないことにより、誤った制御を防ぐことができる。

[0058]s55~s59では、レジスタy1(i). y2(i) をスキャンして弓型操作子2の上下の傾きを表 すパラメータ4 (図9参照:以下同じ) および弓型操作 子2のy軸に投影された高さを表すパラメータ5を算出 する。パラメータ4は自然楽器の移弦操作に対応するパ ラメータであり、パラメータ5は自然楽器においては弦 に接触する毛の本数を調節する弓の寝かせ具合に対応す るパラメータである。まず、s55ではレジスタy1 (i) およびy2(i) をスキャンする(s55)。そし て、y1軸、y2軸において弓型操作子2の通過よって オフしているセンサのうち最も下のものをそれぞれ割り 出し、との番号をy1, y2にセットする(s56)。 そしてy1軸において弓型操作子2の通過によってオフ しているセンサのうち最も上のものをy3とする(s5 7)。そしてy1とy2の差を算出し、これをバラメー タ4として記憶する(s58)。すなわち、右側(y1 軸)における通過位置と左側(y2軸)における通過位 置の差が上下の傾きを表すパラメータ4として設定され る。つぎに、y3とy1の差を算出し、これをバラメー を検出していると判断する。ysがオンしている場合に 20 タ5として記憶する。このパラメータ5により弓型操作 子2を真っ直ぐたてて演奏しているか寝かせて演奏して いるかを判定することができる。なお、被摺動部12の 形状は変化しないため、この被摺動部12と弓型操作子 2の接触位置を考慮することにより、前記 y 1 または y 2のうちいずれか一方のみで弓型操作子2の上下の傾き を割り出すこともできる。この場合、被摺動部12に弓 型操作子2が接触していることが条件となるので、圧力 センサ14の値が所定値以上であることをもう1つの条 件とするか、あるいは、ysがオフ(入光しないこと) をもう1つの条件にすると、確実に上記上下の傾きを割 り出すことができる。弓型操作子2の先端部で演奏して いるときはセンサ枠13の反対側に弓形操作子2の先端 部が出ない場合もあるが、との場合には上記方式でパラ メータ4を割り出すようにしてもよい。

> 【0059】さらに、y1軸フォトセンサ列のうち、前 記弓型操作子2の通過位置(y3~y1)の間でオンし ている最低位のセンサと最高位のセンサとをレジスタッ 1(i) から割り出して、その番号をそれぞれy4, y5 とする(s61, s62)。これらの差y4-y5がス リット32aの高さであり、これをパラメータ6として 記憶する(s63)。なお、y1軸のフォトセンサ列の 検出位置にスリット32aでなくスペーサ32bがある 場合には上記y4,y5が検出されないが、このときは このパラメータ6を書き換えず、前回の値をそのまま用 いるものとする。こののち圧力センサの検出値に基づい て圧力パラメータを生成し(s64)、モジュレーショ ンホイールの操作量に応じてモジュレーションパラメー タを生成する(s65)。

【0060】図19はシーケンスボタン操作対応動作で 50 ある。この動作はシーケンスボタン17-1,17-2

18

のいずれかがオンまたはオフされたことを検出してキー オンシーケンスプレイを進行させる動作である。まず、 シーケンスボタン17-1または17-2のいずれかで オンイベントが発生したか否かを判断する(s70)。 オンイベントが発生すれば、このオンによって両方のシ ーケンスボタンがオンしたか否かを判断する(s7 2)。両方がオンした場合、すなわち、既に一方がオン しておりさらに今回他方がオンされた場合には、レガー ト演奏動作であるとしてs75の動作に進み、一方のみ (今回オンされたボタンのみ) オンした場合には、通常 10 の1キープレイの演奏動作であるとして s 73に進む。 【0061】レガート動作であるとしてs75に進む と、現在発音中の楽音の状態をそのまま維持して (アタ ックをつけないで) 音髙のみ変化させるため、現在発音 中のチャンネルを検索し(s75)、シーケンスメモリ から現在ポインタが指している音高データを読み出して (s76) これを該発音チャンネルに音高データとして 送出する(s77)。そしてポインタを歩進する(s7 8)。一方、通常の演奏動作でs73に進んだ場合に は、現在発音しているチャンネルがないため、新たに発 20 音チャンネル(空チャンネル)を選択して(873). このチャンネルに対してノートオン信号を送出する(s 74)。そして、s 76以下の動作を実行する。

【0062】なお、音源55における楽音の発音は、この動作によるノートオン信号、音高データの入力に加えて、弓型操作子2などの操作に基づいて生成される楽音制御バラメータによって行われる。したがって、弓型操作子2を操作しないでシーケンスボタン17を操作した場合には楽音を発音しないでシーケンスのみ進むことになるが、これによりシーケンスを1つ進ませたのちおも30むろに発音するという奏法が可能になる。

【0064】との電子楽器における1キーブレイの基本操作はシーケンスボタン17-1およびシーケンスボタン17-2を交互にオン・オフすることであるが、レガート演奏の場合には、シーケンスボタンの一方をオンしたままにしておき、他方をオン・オフすることによってシーケンスを進めることもできる。

【0065】図20はパラメータ変換動作を示すフローチャートである。との動作は生パラメータを楽音制御パラメータに変換する動作である。まず、現在ノートオン 50

中であるかを判断する(s 100)。ノートオン中でなければ楽音制御パラメータは不要であるためそのままリターンする。ノートオン中であれば、パラメータ5を読み取り(s 101)、楽器種類選択スイッチ18によって選択された楽器種類の操作角度テーブルを参照して演奏弦を割り出す(s 102)。つぎに、すべての生パラメータに基づいて楽音制御パラメータを変換生成する(s 103)。この変換生成された楽音制御パラメータを音源55やDSP56などの対応する動作に送信して(s 104)、楽音を制御する。

【0066】なお、上記実施形態でフォトセンサ列をx軸、y軸ともセンサ枠13の左右に1列ずつ設けたが、フォトセンサ枠13の内部全体に設けるようにしてもよい。この場合、センサの配列を縦横直角のマトリクス状に配列してもよく、斜め方向にダイヤモンド状や並行四辺形状に配列してもよい。

【0067】との実施形態では、弦楽器型コントローラ 1をキーオンシーケンスプレイシーケンサとして使用したが、これに限定されることなく、通常の電子擦弦楽器として、各種センサからのパラメータを楽音制御に利用するようにしてもよい。この場合、ネック部11には従来どおりの音高決定用操作部を配し、弓型操作子2の被摺動部12に対する上下角(移弦制御)をピッチ制御に用い、この両方で音高を決定して、操作子2と被摺動部12とで音色等の表現を出すようにしてもよい。【0068】

【発明の効果】以上のように請求項1の発明によれば、 棒状演奏操作子に設けたスリット列によってこの棒状演 奏操作子の操作態様を検出するようにしたことにより、 棒状演奏操作子に複雑な機構部を設ける必要がなくなる とともに装置本体と棒状演奏操作子とを接続する必要が なくなるため、演奏者の演奏操作の自由度が高くなり表 現力を向上することができる。また、スリットの様々な 動きによって演奏態様を検出することができるため、多 くの種類の演奏態様を検出することができるため、多 くの種類の演奏態様を検出することができるため、 [0069]また、請求項2の発明によれば、自然楽器 の移弦操作に対応する演奏態様を検出することができる ため、この検出内容により移弦と同じような音色制御を することができる

【0070】また、請求項3の発明によれば、シーケンスデータ記憶手段に記憶されている音高データ列を進行操作子の操作に応じて読み出して楽音信号形成手段に供給することにより、たとえばボタンスイッチのオンなどの簡略な操作で曲を演奏することができる。さらに、上記発明の弦楽器型演奏操作子の検出内容で楽音の音色等を制御するため、非常に多彩な楽音制御が可能になり表現力を向上することができ、簡略な操作で表現力豊かな演奏が可能になる。

【図面の簡単な説明】

【図1】との発明の実施形態である弦楽器型コントロー ラの平面図

【図2】同弦楽器型コントローラの使用形態を示す図

【図3】同弦楽器型コントローラのセンサ配列を示す図

【図4】同弦楽器型コントローラのセンサ配列を示す図

【図5】図3におけるA-A矢視図

【図6】図3におけるC-C矢視図

【図7】同弦楽器型コントローラの弓型操作子の構成を 示す図

【図8】同弓型コントローラのスリット幅制御の方式を 10 27…受光素子列 示す図

【図9】同弦楽器型コントローラで生成されるバラメー タの種類を示す図

【図10】同弦楽器型コントローラをキーオンシーケン スプレイの電子楽器に適用した場合のブロック図

【図11】同電子楽器に記憶されるシーケンスデータを 示す図

【図12】同電子楽器の楽器種類選択テーブルを示す図

【図13】同楽器種類選択テーブルに含まれる操作角度 テーブルの操作弦割り出しの角度範囲を示す図

【図14】同電子楽器の動作を示すフローチャート

【図15】同電子楽器の動作を示すフローチャート

【図16】同電子楽器の動作を示すフローチャート

【図17】同電子楽器の動作を示すフローチャート

【図18】同電子楽器の動作を示すフローチャート

【図19】同電子楽器の動作を示すフローチャート

【図20】同電子楽器の動作を示すフローチャート

【図21】上記フローチャート間の関係を説明する図 【符号の説明】

1…胴部

2…弓状操作子

10…胴部

11…ネック部

12…被摺動部

13…センサ枠

14…圧力センサ

15…左手操作部

16…モジュレーションホイール

*17-1, 17-2…シーケンスボタン

18…楽器種類選択スイッチ群

20 (20-1, 20-2) …発光部

21 ··· L E D

22…光ファイバレンズ

23 (23-1, 23-2)…受光部

24…光ファイバ

25…受光素子(フォトダイオード)

26…発光素子列

28…発光素子列

29…受光素子列

30…縦部

30a… (ストッパ37が嵌合する) 凹部

31…底面部

32…スリット列

32a…スリット

32b…スペーサ

33…グリップ

20 34…シャッタ

34a…ツマミ部

35…アーム

36…コイルパネ

37…ストッパ

50…制御部

51…センサ群

52…操作部

53…制御用メモリ

54…シーケンスメモリ

30 55…音源

56 ... DSP

57…サウンドシステム

58…スピーカ

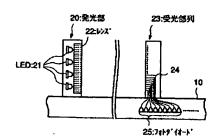
x1-1~n…x1軸フォトセンサ列

x2-1~n…x2軸フォトセンサ列

y1-1~m…y1軸フォトセンサ列

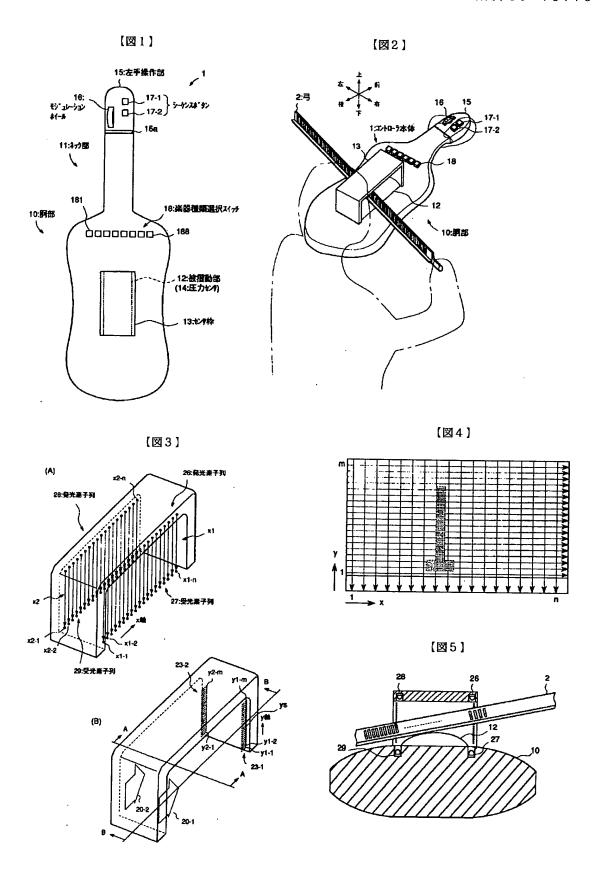
y2-1~m…y2軸フォトセンサ列

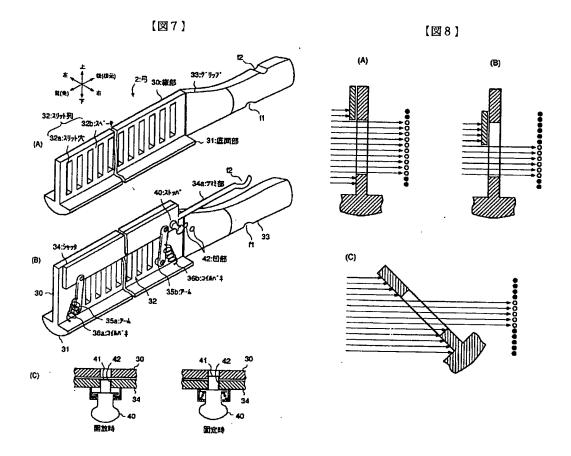
【図6】

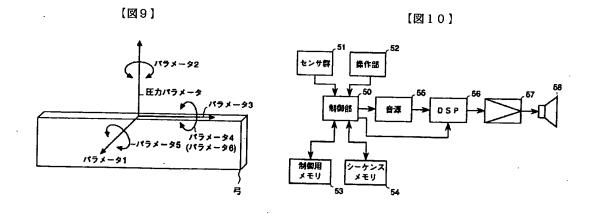


【図11】

ぴート 音高音高音高音高音 音高音高音高音高音高



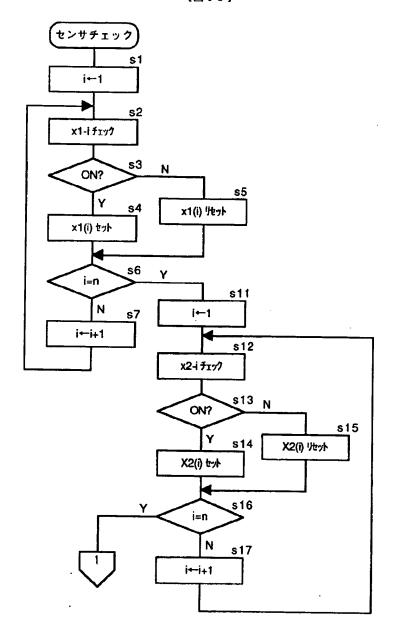




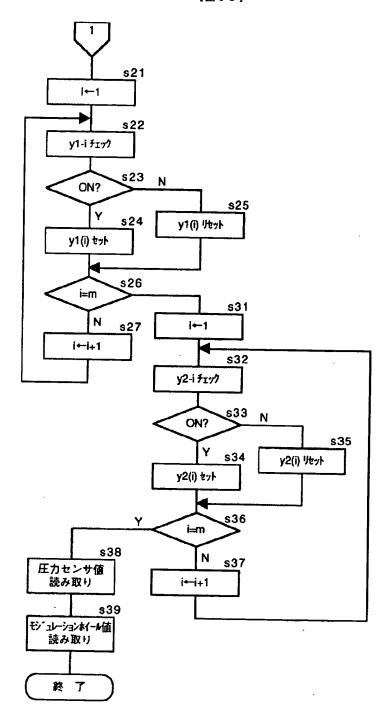
【図12】 【図13】 楽器種類選択テーブル (A) パラメータ変換 テーブル 音色データ 音色書号 楽器名 操作角度テーブル 0~ 8/4 演奏弦番号1 8/4~28/4 演奏弦番号2 バイオリン 生パラメータ 音源設定データ 楽音制御 2014~38/4 演奏弦番号3 パラメータ 38/4~ 8 演奏弦番号4 ヴィオラ・ ダ・ガンバ 0~ 8/8 消費法養号1 8/8 ~ 2 8/8 演奏弦番号2 生パラメータ ↓ 楽音制御 パラメータ 20/6~30/6 演奏弦番号3 音源設定データ 3 8 /8 ~ 4 8 /6 演奏弦番号4 40/8~50/8 演奏弦番号5 5 θ /6 ~ θ 演奏弦番号6 (B) 【図14】 楽器種類SW s90 (81操作あり 891 (188操作あり s92 【図20】 エリア1選択 s94 s93 パラメータ変換 エリア8選択 音色データを 音源に送信 s95 音色データを ートオン中 音源に送信 s101 パラメータ 5 (θ) 読み取り RETURN s102 選択された操作角度 テーブルに基づいて 演奏弦割り出し s103 生パラメータを 楽音制御パラメータ に変換 s104 音源等に送信

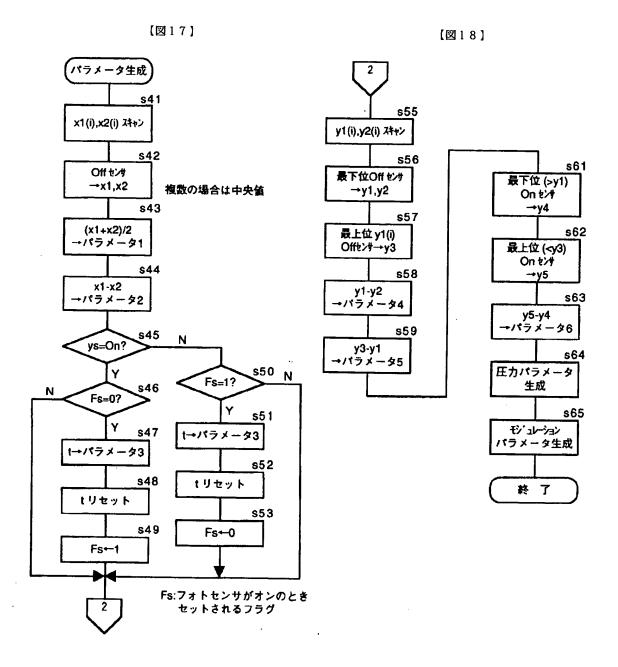
リターン

【図15】

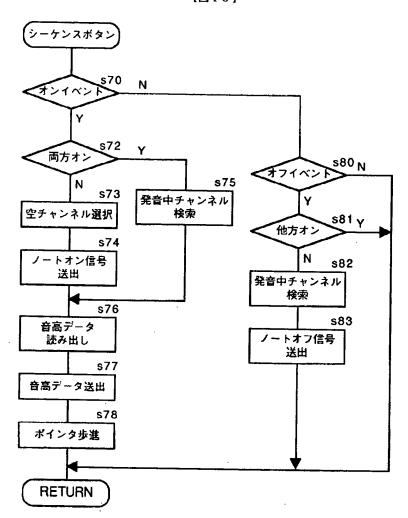


【図16】





【図19】



【図21】

